

# Méthode d'Euler

## (équations différentielles du 1<sup>er</sup> ordre)

La méthode d'Euler est une méthode numérique qui permet de résoudre numériquement une équation différentielle en approximant les dérivées par des développements limités.

Ici on s'intéresse à une équation différentielle du premier ordre, par exemple :

$$\frac{du}{dt} = \underbrace{-\frac{u}{\tau} + \frac{E}{\tau}}_F, \quad \text{CI : } u(t=0) = u_0$$

dont l'inconnue est  $u(t)$ .

Ici  $E$  est une tension imposée par le générateur pour  $t > 0$  (et nulle pour  $t < 0$ ).

Dans la suite on note le membre de droite  $F$  pour alléger les notations.

**Étape 1** : utiliser une approximation pour la dérivée. Il y a plusieurs possibilités. La méthode d'Euler *explicite* utilise l'approximation suivante :

$$\frac{du}{dt} \simeq \frac{u(t+dt) - u(t)}{dt} \quad \text{avec } dt \text{ une durée très courte.}$$

↪<sub>1</sub> On s'en sert pour isoler  $u(t+dt)$  :

$$\frac{du}{dt} = F \quad \Rightarrow \quad \frac{u(t+dt) - u(t)}{dt} = F$$

$$\Rightarrow \quad u(t+dt) - u(t) = F \times dt \quad \Rightarrow \quad \boxed{u(t+dt) = u(t) + F \times dt.}$$

**Remarque** : une autre façon de voir ceci est d'utiliser un développement limité,

$$u(t+dt) = u(t) + \frac{du}{dt}(t) \times dt$$

et on remplace  $\frac{du}{dt}(t)$  par  $F$  (car l'équation à résoudre est  $\frac{du}{dt} = F$ ). On obtient pareil.

**Étape 2** : idée de l'algorithme.

L'équation encadrée permet de calculer  $u(t+dt)$  si on connaît  $u(t)$ .

↪<sub>2</sub> Par exemple, que donne cette relation pour  $t = 0$  ? pour  $t = dt$  ?

Pour  $t = 0$  on a :  $u(dt) = u_0 + F \times dt$ . Pour  $t = dt$  on obtient :  $u(2dt) = u(dt) + F \times dt$ .

On va donc procéder successivement :

- On part de  $u_0$  qui est  $u(t = 0)$ , on le met dans une liste `liste_u`.
- On en déduit  $u(dt) = u_0 + F \times dt$  et on le met dans la liste.
- On en déduit  $u(2dt) = u(dt) + F \times dt$  et on le met dans la liste.
- Etc... on en déduit  $u$  à tous les instants  $i \times dt$ , et on s'arrête quand cela suffit.

Voici le code complet, que l'on va expliquer :

```
1 R = 1e3
2 C = 1e-9
3 tau = R*C          # calcul de tau = R*C
4 u0 = 0             # valeur initiale
5 E = 10             # valeur de la tension imposée pour t>0
6
7 tmax = 5*tau       # on se donne la durée de la simulation
8 dt = tau/10        # ainsi que le pas de temps, assez court
9 N = int(tmax/dt)   # on en déduit par calcul le nombre total d'itérations nécessaires
10
11 #----- Méthode d'Euler -----#
12 # Initialisation des listes :
13 liste_t = [0]
14 liste_u = [u0]
15 t = 0
16 u = u0
17
18 for i in range(N):
19     # on dispose des variables de l'itération précédente : t et u
20     # et on calcule leurs nouvelles valeurs :
21     u = u + dt*(-u/tau + E/tau)
22     t = t + dt
23
24     # On ajoute ces nouvelles valeurs à chaque liste :
25     liste_t.append(t)
26     liste_u.append(u)
```

► Lignes 1 à 5 : définition des constantes.

► Lignes 7 à 9 :

★ On se donne une durée totale notée `tmax`, qu'on prend ici égale à  $5 \times \tau$ .

★ On se donne le pas de temps `dt`, qu'on prend ici égal à  $\tau/10$ .

→ On en déduit le nombre total  $N$  d'instant.

Par exemple si  $t_{\max} = 10\text{ s}$  et  $dt = 0,1\text{ s}$ , alors  $N = \frac{t_{\max}}{dt} = \dots$  points.

↪<sub>3</sub> De manière générale, la formule est :

$$N = \frac{t_{\max}}{dt}.$$

► **Lignes 13 à 16 :**

On initialise une liste pour le temps et une pour la tension  $u$ , avec les valeurs initiales : `liste_u = [u0]` et `liste_t = [0]`.

On initialise aussi les premières valeurs de  $u$  et de  $t$  : `u=u0` et `t=0`.

Après exécution de tout l'algorithme,

- `liste_t[i]` vaudra  $t_i = i \times dt$
- `liste_u[i]` contiendra la valeur  $u(t_i)$ .

► **Lignes 18 et suivantes :** l'algorithme remplit les listes avec une boucle `for`.

★ Ligne 21 : on suppose connue l'ancienne valeur de  $u$  (elle vient de l'itération précédente). Alors la nouvelle valeur, qu'on note encore  $u$ , est obtenue à partir de la relation :

$$u(t + dt) = u(t) + \left(-\frac{u}{\tau} + \frac{E}{\tau}\right) \times dt.$$

Ceci donne la ligne 21 : `u = u + dt*(-u/tau + E/tau)`.

★ Ligne 22 : même chose avec le temps. La nouvelle valeur de  $t$  est égale à l'ancienne, plus  $dt$  : `t = t + dt`.

★ Lignes 25 et 26 : on ajoute les nouvelles valeurs à `liste_t` et `liste_u` avec la commande `append`.

**Remarque :** si on note  $u(t_i) = u_i$ , on a en fait une relation de récurrence :

$$u_{i+1} = u_i + dt \times \left(-u_i/\tau + E/\tau\right),$$

qui permet de connaître  $u(t)$  à certains instants  $t$  :

$$t_0 = 0, t_1 = dt, t_2 = 2dt, \dots, t_N = Ndt.$$

## À vous de jouer

Aller sur l'ENT du lycée, puis sur Capytale, et démarrer l'activité `c84d-901065`.

## Remarque : variantes possibles

En SII, vous allez également voir la méthode d'Euler. Ce sera la même chose qu'ici, à quelques détails près (mais qui ne changent pas la méthode) :

- ▶ Le pas de temps  $dt$  est noté  $h$ .
- ▶ La démonstration de la méthode passe non pas par l'approximation  $\frac{du}{dt} \simeq \frac{u(t + dt) - u(t)}{dt}$ , mais par une intégration de l'équation et par l'utilisation d'une approximation pour calculer une intégrale numériquement. (Mais on arrive à la même chose.)
- ▶ Vous pouvez utiliser une boucle `while` à la place d'une boucle `for` et construire les listes un peu différemment.
- ▶ Il existe différentes méthodes d'Euler : ici nous avons vu la méthode explicite, en SII vous pourrez aussi voir la méthode implicite.

## Remarque, à lire plus tard : version avec des tableaux Numpy

Il est possible de faire la même chose non pas en utilisant des listes, mais des tableaux numpy. Le code est alors légèrement différent.

- ▶ On se donne une durée notée `tmax` et un nombre de points `N`, et on crée directement un tableau de `N` points équirépartis entre 0 et `tmax` avec la commande : `t = np.linspace(0,tmax,N)`.

Par exemple avec `t = np.linspace(0,10,100)`, `t[0]`, ..., `t[99]` sont 100 instants équirépartis entre 0 et 100.

Le pas de temps est alors donné par `dt = t[1]-t[0]`.

- ▶ Puis on initialise un tableau qui contiendra les valeurs de  $u$  à chaque instant : `u = np.zeros(N)`.

Ainsi, après exécution du code, `u[i]` contiendra la valeur  $u(t_i)$  avec  $t_i = i \times dt$ .

La condition initiale est `u[0]=u0`.

- ▶ Enfin, il faut traduire la relation  $u(t + dt) = u(t) + \left(-\frac{u}{\tau} + \frac{E}{\tau}\right) \times dt$  par une relation de récurrence entre les `u[i]` :

$$\text{si } t = t_i, \text{ on a } u(\underbrace{t_i + dt}_{t_{i+1}}) = u(t_i) + \left(-\frac{u(t_i)}{\tau} + \frac{E}{\tau}\right) \times dt$$

D'où en Python :

```
u[i+1] = u[i] + dt*(-u[i]/tau + E/tau)
```

Le code :

```
tau = 1e3 * 1e-9 # calcul de tau = R*C
u0 = 0          # valeur initiale
E = 10         # valeur de la tension imposée pour t>0

tmax = 10*tau   # durée de la simulation
N = 1000       # nombre de points

# Initialisation des tableaux :
t = np.linspace(0,tmax,N) # t est un tableau allant de 0 à tmax avec N points
dt = t[1]-t[0]
u = np.zeros(N)
u[0] = u0

for i in range(N-1): # on prend garde à s'arrêter à i=N-2
    u[i+1] = u[i] + dt*(-u[i]/tau + E/tau) # connaissant u[i], on calcule u[i+1]
```