

TP 6 – Régime transitoire du circuit RC

Matériel : R variable, C variable, GBF, oscilloscope, ordinateur avec carte d'acquisition et logiciel Latis Pro.

Rappel des résultats théoriques

Nous avons démontré en cours que pour un circuit RC série, alimenté par un échelon de tension allant de 0 V à E , l'équation suivie par la tension u_c aux bornes du condensateur est

$$\frac{du_c}{dt} + \frac{u_c}{\tau} = \frac{E}{\tau}.$$

Nous avons écrit la solution, en considérant que $u_c(0^+) = u_c(0^-) = 0$:

$$u_c(t) = E (1 - e^{-t/\tau}), \text{ avec } \tau = RC.$$

De même pour un condensateur initialement chargé à la tension E , nous avons montré que lors de la décharge : $u_c(t) = Ee^{-t/\tau}$.

Objectifs : Vérifier par l'expérience ces résultats théoriques.

Première acquisition à l'oscilloscope

On prendra $R = 10 \text{ k}\Omega$ et $C = 100 \text{ nF}$. Comme le GBF ne peut pas délivrer un unique échelon, on lui fera délivrer une tension u_e créneau périodique, oscillant entre 0 et 10 V, de période suffisamment grande pour que le régime permanent soit atteint avant que le créneau change de valeur.

1 - Schématiser le circuit en indiquant les branchements de l'oscilloscope.

Câbler le circuit, brancher l'oscilloscope pour visualiser les tensions u_e et u_c , régler le GBF. Attention aux conflits de masse. Appeler le professeur avant la mise en route.

Régler l'oscilloscope pour visualiser les signaux, et reproduire sur votre compte rendu leur allure.

2 - Calculer l'ordre de grandeur théorique de la constante de temps du circuit.

Vérification de l'allure exponentielle des signaux

On souhaite enregistrer les tensions $u_c(t)$ et $u_e(t)$ lors de la charge du condensateur, à l'aide de la carte d'acquisition et du logiciel Latis Pro.

3 - Réaliser une acquisition des signaux u_e et u_c . On prendra environ 2000 points.

Le problème est que le signal ne démarre pas au début de la charge. Pour que cela soit le cas, il est possible de définir une condition de déclenchement afin que l'acquisition débute au moment choisi. Dans le menu "déclenchement", choisir la voie d'acquisition comme source, et définir un seuil légèrement supérieur à 0 en précisant le sens d'évolution sur "montant" : après appui sur F10 (démarrage de l'acquisition), le logiciel "attendra" que la condition ainsi définie soit remplie avant d'enregistrer le signal.

Pour être sûr de ne pas manquer le début de la charge, utiliser la fonction "Pre-trig" (to trigger = déclencher) ; en choisissant un pre-trig de 25%, le logiciel affichera, lors du démarrage de l'acquisition, le signal enregistré avant que la condition de déclenchement soit remplie sur une durée égale à 25% de la durée d'acquisition.

4 - Faire le réglage et un essai. On gardera environ 2000 points, et on choisira la durée d'acquisition pour avoir une charge assez longue, mais pas le début de la décharge suivante (diminuer si besoin la fréquence du GBF).

5 - Vérifier que la tension u_C a bien l'allure escomptée (en exponentielle) par un ajustement à une fonction de référence. Commenter.

Remarque : Il faut prendre un Pre-trig à 0% pour que le modèle puisse fonctionner.

Indiquer la forme de fonction choisie et les valeurs des paramètres renvoyées par le logiciel, en particulier donner la valeur de τ .

Faire une capture d'écran de la courbe pour la mettre dans un fichier de traitement de texte.

6 - On souhaite ensuite comparer le temps caractéristique τ obtenu ci-dessus par l'expérience, au temps caractéristique $\tau_{\text{théo}}$ théorique donné par la formule $\tau_{\text{théo}} = RC$. Il faut pour cela utiliser les incertitudes.

★ L'incertitude sur τ expérimental, donné par Latis Pro, n'est pas connue.

★ On peut calculer l'incertitude sur $\tau_{\text{théo}} = RC$:

– La précision relative pour la valeur de R avec le boîtier utilisé est de 5%. Ceci signifie que la précision Δ est donnée par $\Delta/R = 0,05$. En déduire la valeur de la précision Δ , puis de l'incertitude-type $u(R)$ en divisant par $\sqrt{3}$ (c'est le cas d'une mesure unique, cf fiche incertitudes).

– Faire de même pour en déduire $u(C)$, incertitude-type sur la valeur de C .

– Enfin, $\tau_{\text{théo}} = RC$ est le produit de R et de C . L'incertitude-type $u(\tau_{\text{théo}})$ dépend donc de celles de R et de C selon une formule donnée sur le poster ou dans le photocopié sur les incertitudes. La calculer.

★ Calculer la valeur de l'écart normalisé z (cf poster ou dans le photocopié sur les incertitudes) et conclure sur l'accord ou non.

Vérification de l'expression de la constante de temps du montage

Pour finir, on souhaite vérifier que l'expression $\tau = RC$ est bien compatible avec l'expérience.

7 - Débrancher la carte d'acquisition et reprendre une acquisition à l'oscilloscope comme dans la première partie.

8 - Proposer un protocole pour mesurer τ à l'aide de l'oscilloscope, en utilisant le fait qu'au bout d'un temps τ le signal a atteint 63% de sa valeur finale.

Réaliser ce protocole.

On travaille avec une valeur de C fixée, et une valeur de R variable.

9 - Recommencer le protocole précédent pour quelques valeurs de R , R valant au minimum 10 k Ω , 20 k Ω , 30 k Ω , etc. (On prend R grand afin de pouvoir négliger la résistance interne du GBF devant R .)

10 - Analyse : Tracer τ en fonction de R sur Regressi. Indiquer les valeurs des paramètres de la régression linéaire données par Regressi.

N'oubliez pas de conclure : la loi $\tau = RC$ semble-t-elle vérifiée ? Avec la bonne pente ?

Faire une capture d'écran des données avec régression linéaire pour la mettre dans un fichier de traitement de texte (avec la courbe de la partie précédente). Imprimer.

Et avec une bobine (si temps)

11 - Passer maintenant à l'étude de la charge d'une bobine dans un circuit RL série. On peut reprendre les mêmes étapes clés que ci-dessus.