

↪₈ Donner l'expression de $|z|$ et de $\arg(z)$ en fonction de a et b .

On a :

$$|z| = \sqrt{a^2 + b^2}. \quad (1)$$

Pour l'argument, on a à condition que la partie réelle de z soit positive strictement (donc que $a > 0$) :

$$\arg(z) = \arctan \frac{b}{a}. \quad (2)$$

En physique on a quasiment toujours $a > 0$ et il suffit de retenir la formule ci-dessus. Cela dit, si jamais $a < 0$, on a la formule suivante :

$$\arg(z) = \pi + \arctan \frac{b}{a}. \quad (3)$$

On peut en profiter pour rappeler les propriétés suivantes : si z_1 et z_2 sont des complexes, on a

$$\arg(z_1 z_2) = \arg(z_1) + \arg(z_2). \quad (4)$$

On a aussi $\arg(1) = 0$, $\arg(-1) = \pi$, $\arg(j) = \pi/2$, $\arg(-j) = -\pi/2$.

Pour le module :

$$|z_1 z_2| = |z_1| \times |z_2|, \quad \text{et} \quad \left| \frac{z_1}{z_2} \right| = \frac{|z_1|}{|z_2|}. \quad (5)$$

↪₉ À haute fréquence, bobine = interrupteur ouvert et condensateur = fil.

↪₁₀ À basse fréquence, bobine = fil et condensateur = interrupteur ouvert.

↪₁₁

1 - Calcul de la fonction de transfert :

On est en RSF, on utilise donc les grandeurs complexes \underline{s} , \underline{e} , et les impédances $\underline{Z}_C = 1/(jC\omega)$ pour le condensateur et $\underline{Z}_R = R$ pour la résistance.

On utilise un diviseur de tension :

$$\begin{aligned} \underline{e} &= \underline{s} \times \frac{\underline{Z}_C}{\underline{Z}_C + \underline{Z}_R} \\ &= \underline{s} \times \frac{\frac{1}{jC\omega}}{\frac{1}{jC\omega} + R} \\ &= \underline{s} \times \frac{1}{1 + jRC\omega} \\ &= \underline{s} \times \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}}, \end{aligned} \quad (6)$$

en posant $\omega_0 = 1/(RC)$ (c'est bien homogène car RC est homogène à un temps).

On a donc

$$\underline{H} = \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}}. \quad (7)$$

2 - Calcul du module et de l'argument :

$$\begin{aligned} |\underline{H}| &= \frac{|1|}{|1 + j\frac{\omega}{\omega_0}|} \\ &= \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}}, \end{aligned} \quad (8)$$

$$\begin{aligned}\arg \underline{H} &= \arg(1) - \arg\left(1 + j\frac{\omega}{\omega_0}\right) \\ &= 0 - \arctan\frac{\omega}{\omega_0}.\end{aligned}\tag{9}$$

(On peut utiliser la formule avec arctan car la partie réelle du nombre complexe (qui vaut 1 ici) est positive strictement.)

3 - Comportement asymptotique :

Il s'agit d'étudier le comportement du module et de l'argument dans les limites $\omega \rightarrow 0$ et $\omega \rightarrow +\infty$. Dans ces cas là, il est toujours plus simple d'étudier les limites directement sur \underline{H} (donné par l'équation 7, puis ensuite de prendre le module et l'argument des expressions obtenues.

- Pour $\omega = 0$, on a tout simplement $\underline{H}(\omega = 0) = 1$.
Donc le module tend vers 1 et l'argument vers $\arg(1) = 0$.
Le gain en décibel tend vers $G_0 = 20 \log |\underline{H}(\omega = 0)| = 20 \log(1) = 0$.
- Pour $\omega \rightarrow +\infty$ (donc en fait pour $\omega/\omega_0 \gg 1$), on a :

$$\begin{aligned}\underline{H} &= \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}} \\ &\simeq \frac{1}{j\frac{\omega}{\omega_0}} \\ &= -j\frac{\omega_0}{\omega}.\end{aligned}\tag{10}$$

On a donc $|\underline{H}| \simeq \omega_0/\omega$, et $\arg \underline{H} \simeq \arg(-j) + \arg(\omega_0/\omega) = -\pi/2 + 0 = -\pi/2$.

Le gain en décibel vaut $G = 20 \log |\underline{H}| = 20 \log(\omega_0/\omega) = -20 \log \omega + 20 \log \omega_0$.

On pouvait prévoir ceci (en partie) avec moins de calcul en disant que à basse fréquence, le condensateur est un interrupteur ouvert, donc on a $s = e$, donc $\underline{H} = 1$; et qu'à hautes fréquences le condensateur est un fil et on a donc $s \rightarrow \infty$, d'où $\underline{H} = s/e \rightarrow 0$ (mais on ne peut pas dire que $\underline{H} \rightarrow 0$ en étant proportionnel à $1/\omega$).

4 - Diagramme de Bode en gain et en phase :

Il s'agit des graphes de la partie IV.2.2.